





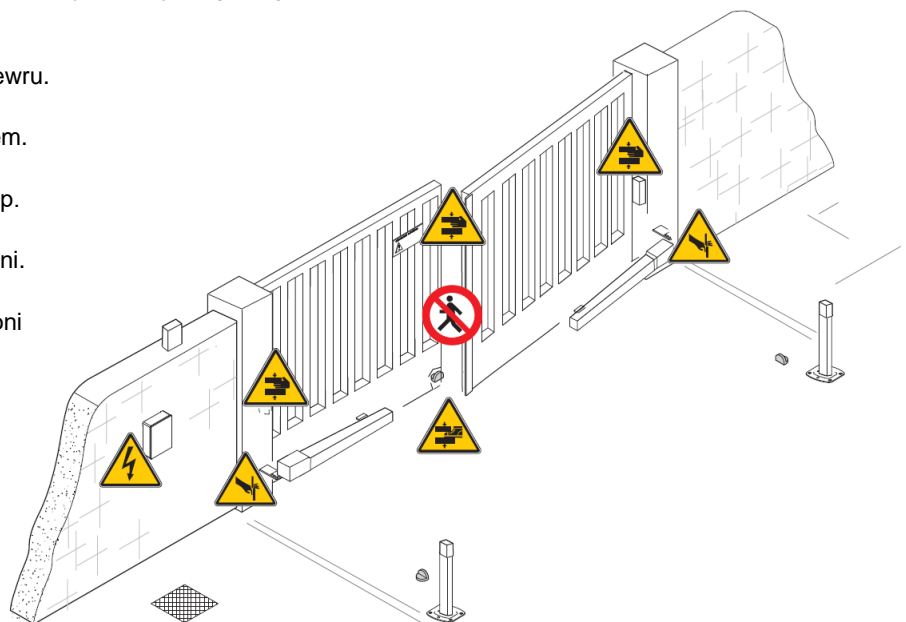


1. Ogólne zalecenia dla instalatora

Urządzenie należy wykorzystywać wyłącznie do celu, do jakiego zostało jednoznacznie przeznaczone. Każde inne użytkowanie jest niebezpieczne. Came S.P.A. nie ponosi odpowiedzialności za ewentualne szkody wynikające z błędnego, niewłaściwego lub nierozsądnego użytkowania • Produkt omawiany w tej instrukcji został określony zgodnie z dyrektywą maszynową 2006/42/WE jako „maszyna nieukończona”. Zgodnie z definicją „maszyna nieukończona” oznacza zespół, który jest prawie maszyną, ale nie może samodzielnie służyć do konkretnego zastosowania. Jedynym przeznaczeniem maszyn nieukończonych jest włączenie do lub połączenie z innymi maszynami lub innymi maszynami nieukończonymi lub wyposażeniem, tworząc w ten sposób maszynę, dla której ma zastosowanie Dyrektywa 2006/42/WE. Montaż końcowy musi zostać przeprowadzony zgodnie z normą 2006/42/WE (Dyrektywa Europejska) oraz obowiązującymi europejskimi standardami odniesienia. W związku z powyższymi rozważaniami, wszelkie operacje opisane w tej instrukcji muszą być wykonywane wyłącznie przez personel doświadczony i wykwalifikowany • Producent uchyla się od wszelkiej odpowiedzialności za stosowanie produktów nieoryginalnych — prowadzi to do wygaśnięcia gwarancji. • Przechowywać niniejszą instrukcję w dokumentacji technicznej, razem z instrukcjami do innych urządzeń wykorzystanych do realizacji automatyki. • Sprawdzić, czy przedział temperatur wskazany na automatyce jest odpowiedni dla miejsca instalacji. • Przygotowanie przewodów, montaż, podłączenia elektryczne i kolaudacja muszą być przeprowadzone zgodnie z zasadami poprawnego i bezpiecznego wykonywania prac technicznych oraz przestrzegając obowiązujących przepisów. • Uszkodzony przewód zasilania musi być wymieniony przez producenta, przez jego serwis techniczny lub inną osobę o podobnych kwalifikacjach, co pozwoli uniknąć zaistnienia każdej niebezpiecznej sytuacji. • Podczas każdej fazy instalacji należy upewnić się, że czynności są wykonywane po odłączeniu napięcia. • Automatyka nie może być używana z bramami wyposażonymi w furtkę dla pieszych, chyba, że napęd może być aktywowany tylko w przypadku furtki znajdującej się w pozycji bezpieczeństwa. • Upewnić się, że unikane jest pochwycenie pomiędzy bramą i stałymi częściami znajdującymi się w pobliżu, w następstwie ruchu bramy. • Przed rozpoczęciem instalacji automatyki należy sprawdzić, czy brama jest w dobrym stanie mechanicznym, jest prawidłowo wyważona oraz czy dobrze się zamyka: w przypadku oceny negatywnej, nie należy kontynuować przed dostosowaniem się do wymogów pełnego bezpieczeństwa. • Upewnić się, że występuje ogranicznik położeń krańcowych przy otwieraniu i zamykaniu • Zadać o to, aby automatyka była zainstalowana na odpornej powierzchni, w miejscu zabezpieczonym przed możliwymi uderzeniami. • Upewnić się, że zostały już zamontowane odpowiednie ograniczniki mechaniczne. • Jeżeli automatyka jest zainstalowana na wysokości poniżej 2,5 m od podłoża lub innego poziomu dostępu, należy sprawdzić konieczność zastosowania ewentualnych zabezpieczeń i/lub ostrzeżeń w celu zabezpieczenia punktów niebezpiecznych. • Nie należy montować automatyki w odwróconej pozycji, ani też na elementach, które mogłyby się zgiąć pod jej ciężarem. Jeśli jest to konieczne, należy wzmocnić punkty mocowania. • Nie instalować napędu w miejscach usytuowanych na pochylonym podłożu. • Upewnić się, że ewentualne urządzenia nawadniające nie zraszają napędu od dołu. • Umieścić w dobrze widocznym miejscu odpowiednią sygnalizację ostrzegającą przed potencjalnym ryzykiem resztkowym. • Dokładnie ograniczyć cały obszar zakładu, aby uniemożliwić dostęp dla osób nieupoważnionych, a zwłaszcza niepełnoletnich i dzieci. • Umieścić znaki ostrzegawcze (np. tablica na bramie) tam, gdzie jest to konieczne i w miejscu dobrze widocznym. • Zaleca się stosowanie odpowiednich zabezpieczeń, aby uniknąć niebezpiecznych pod względem mechanicznym sytuacji, spowodowanych przez obecność osób w obszarze działania urządzenia (np. uniknąć zmiążdżenia palców pomiędzy ramieniem transmisyjnym a ogranicznikami mechanicznymi, uniknąć zmiążdżenia podczas otwierania bramy itp.) • Przewody elektryczne muszą być przeprowadzone przez korytka kablowe i nie mogą stykać się z częściami, które mogą nagrzewać się podczas użytkowania (silnik, transformator itp.) • Zgodnie z normami technicznymi dotyczącymi instalacji zaopatrzyć sieć zasilania w odpowiedni wyłącznik wielobiegunowy, który umożliwia całkowite odłączenie zasilania w warunkach III kategorii przepięcia. • Wszystkie urządzenia sterowania i kontroli muszą być instalowane w odległości, co najmniej 1,85 m od strefy manewru skrzydeł bramy lub w miejscu, gdzie dostęp do nich nie jest możliwy z zewnątrz przez bramę. • Wszystkie wyłączniki w trybie podtrzymywania muszą być umieszczone w miejscu, gdzie przesuwające się skrzydła bramy, strefy przejazdu i przejścia są w pełni widoczne, jednakże w odpowiedniej odległości od ruchomych części. • Jeżeli nie zostało przewidziane uruchomienie przy pomocy klucza, instalacja urządzeń sterujących musi przebiegać na wysokości, co najmniej 1,5 m i w miejscu niedostępnym dla osób nieupoważnionych. • Aby przeprowadzić próbę siły uderzenia, należy zastosować odpowiednią listwę bezpieczeństwa, prawidłowo zainstalowaną i wykonać odpowiednie regulacje. • Przed przekazaniem urządzenia użytkownikowi należy zweryfikować zgodność instalacji z normą zharmonizowaną Dyrektywy Maszynowej 2006/42/WE. Upewnić się, że automatyka została odpowiednio uregulowana, a urządzenia zabezpieczające i system ręcznego wysprzęglania funkcjonują poprawnie. • Umieścić na stałe etykietę, która sygnalizuje, w jaki sposób należy używać mechanizmu wysprzęglania ręcznego, w pobliżu odpowiedniego elementu sprzęgającego. • Zaleca się przekazać użytkownikowi końcowemu wszelkie instrukcje obsługi dotyczące urządzeń, które składają się na maszynę finalną.

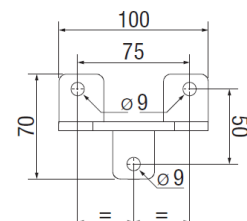
- na poniższym rysunku wskazane są główne punkty potencjalnego zagrożenia dla osób -

-  Zakaz przechodzenia podczas manewru.
-  Niebezpieczeństwo porażenia prądem.
-  Niebezpieczeństwo zmiążdżenia stóp.
-  Niebezpieczeństwo zmiążdżenia dłoni.
-  Niebezpieczeństwo ucięcia palcy dłoni
-  Niebezpieczeństwo zmiążdżenia

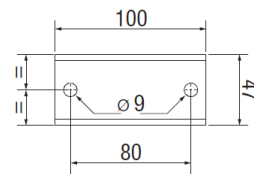


2. Dane techniczne i wymiary (mm)

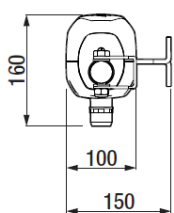
Model	ATS30DGS		ATS50DGS
Zasilanie (V)	24 DC	—	24 DC
Moc (W)	80	—	80
Pobór prądu (A)	≤ 8	—	≤ 8
Temperatura pracy (°C)	-20 ÷ +50	—	-20 ÷ +50
Siła ciągu (N)	400 ÷ 3000	—	400 ÷ 3000
Czas otwarcia do 90° (s)	15 ÷ 30	—	15 ÷ 30
Cykle/godzinę	Praca ciągła	—	Praca ciągła
Głośność pracy (dB A)	≤ 70	—	≤ 70
Stopień ochrony (IP)	54	—	54
Klasa izolacji	I	—	I
Przełożenie (i)	28	—	28
Waga (kg)	7,5	—	8



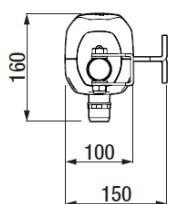
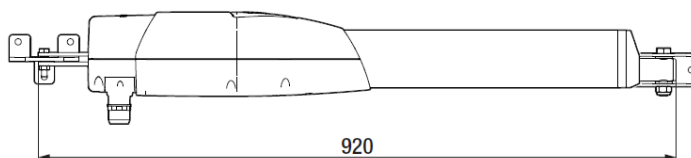
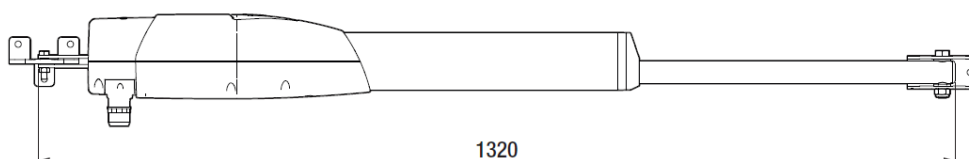
Wspornik słup



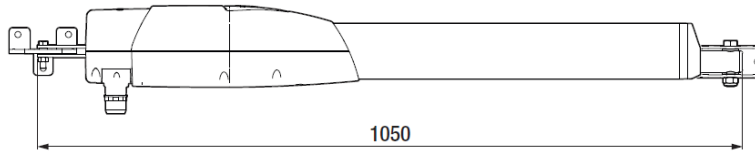
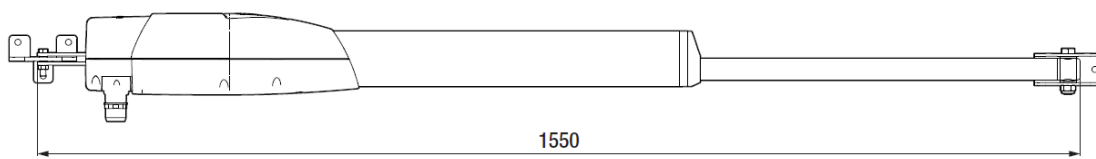
Wspornik skrzydło



ATS30DGS



ATS50DGS



3. Zakres zastosowania

MODEL	ATS30DGS					ATS50DGS				
Długość skrzydła (m)	3	2,5	2	—	5	4	3	2,5	2	
Masa skrzydła (kg)	400	600	800	—	400	500	600	800	1000	

4. Montaż uruchomienie automatyki ATS

Wszelkie operacje opisane w tej instrukcji muszą być wykonywane wyłącznie przez personel doświadczony i wykwalifikowany. Przed przystąpieniem do uruchomienia automatyki skontrolować, czy strefa ruchu skrzydeł bramy jest wolna od przeszkód, sprawdzić prawidłowe ustawienie położenia krańcowych oraz sprawdzić, czy są obecne mechaniczne ograniczniki ruchu skrzydeł bramy.

Po załączeniu zasilania po raz pierwszy rozpocząć programowanie automatyki od funkcji: F2, F46, A1, A2, A3, U1.

Wymiary montażowe

Im **większy kąt otwierania** skrzydła, tym większa będzie prędkość otwierania, a mniejsza siła ciągu napędu.

Im **mniejszy kąt otwierania** skrzydła, tym mniejsza będzie prędkość otwierania, a większa siła ciągu napędu.

Przy **zwiększeniu wymiaru A** kąt otwarcia i prędkość otwierania bramy wzrasta, a siła naporu siłownika na skrzydło maleje.

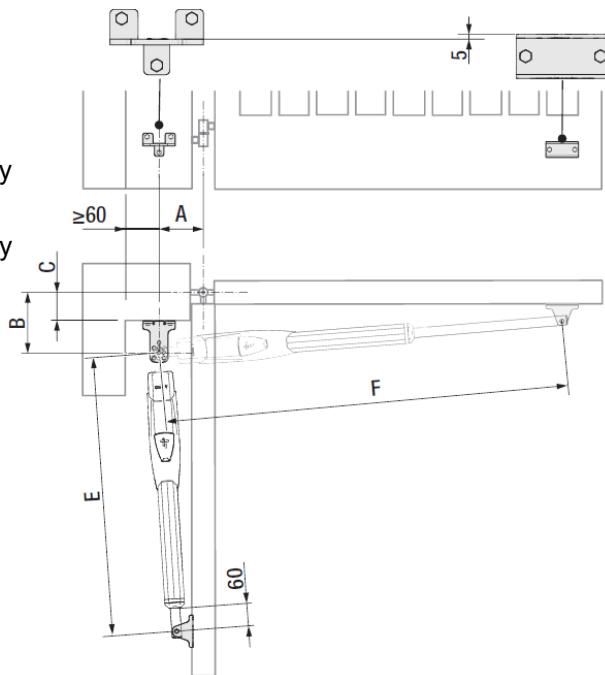
Przy **zwiększaniu wymiaru B** kąt otwarcia i prędkość otwierania bramy maleje, a siła naporu siłownika na skrzydło wzrasta.

ATS30DGS (wym. mm)

Kąt otwarcia	≤C	A	B	E	F
90°	0 ÷ 50	130	130	960	1220
90°	0 ÷ 150	150	220	910	1290
90°	0 ÷ 200	120	270	890	1300
120°	0 ÷ 50	180	130	910	1300

ATS50DGS (wym. mm)

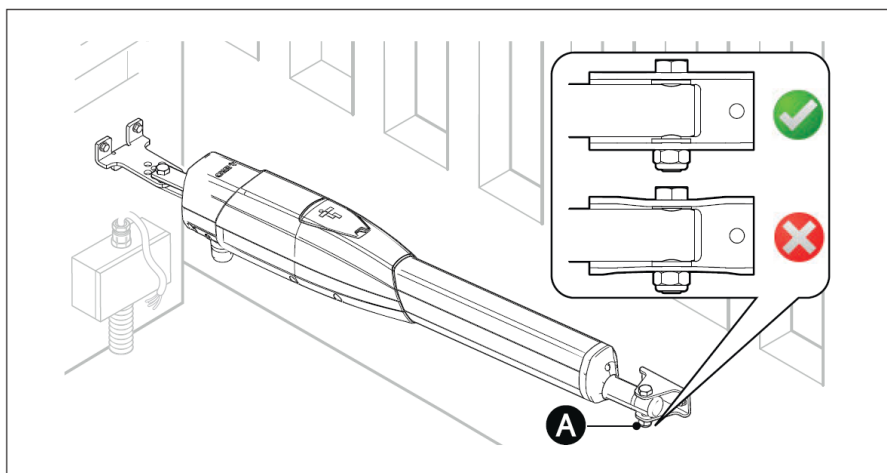
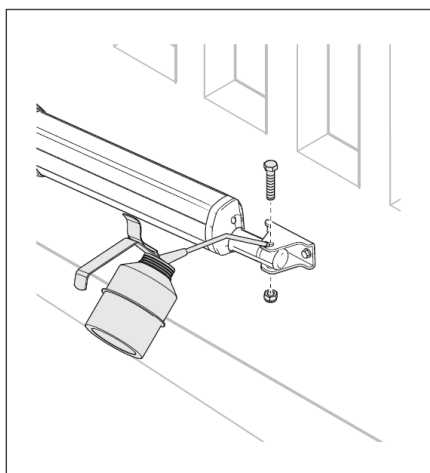
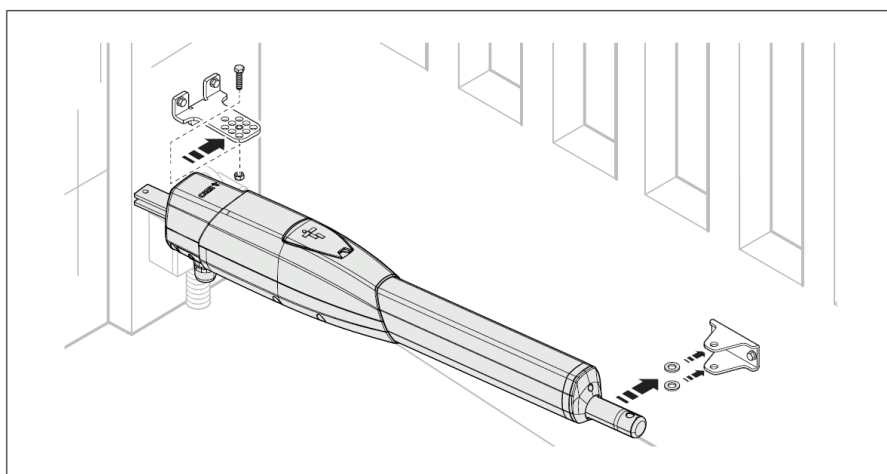
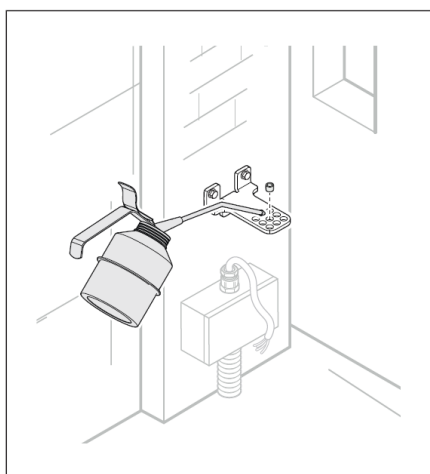
Kąt otwarcia	≤C	A	B	E	F
90°	0 ÷ 150	200	200	1030	1430
90°	0 ÷ 200	200	270	1030	1510
120°	0 ÷ 70	200	140	1030	1460



Montaż napędu ATS

Nasmarować wszystkie części ruchome automatyki.

A Nakrętka samozabezpieczająca musi być dokręcona w umiarkowany sposób, aby nie zakłócić prawidłowego ruchu ramienia teleskopowego ze wspornikiem bramy.



Minimalne przekroje i typy przewodów

Obwody	Typ przewodu	Przekrój przewodu	
		L ≤ 15 m	L ≤ 30 m
Podłączenie zasilania 230V AC centrali sterującej	H05RN-F ⁽¹⁾	3G x 1,5 mm ²	3G x 2,5 mm ²
Podłączenia napędu ATS	FROR 20-22II ⁽²⁾	4 x 1,5 mm ²	4 x 2,5 mm ²
Zamek elektromagnetyczny 12V DC		2 x 1 mm ²	2 x 1,5 mm ²
Podłączenie lampy ostrzegawczej KLED24		2 x 0,5 mm ²	
Podłączenie nadajnika fotokomórek DIR lub DELTA		2 x 0,5 mm ²	
Podłączenie odbiornika fotokomórek DIR lub DELTA		4 x 0,5 mm ²	
Podłączenie urządzeń sterujących i zabezpieczających		nr ⁽³⁾ x 0,5 mm ²	
Podłączenie anteny radiowej	RG58	L ≤ 5 m	
Podłączenia Came Remote Protocol (CRP)	UTP CAT5	L ≤ 1000m	

(1) zgodnie z normą 60245 IEC 57 (ICE) przewody zasilania 230V stosowane na zewnątrz budynku, natomiast wewnątrz budynku stosować przewody zasilania 230V typu H05W-F zgodnie z normą 60227 IEC 53 (IEC).

(2) zgodnie z normą EN 50267-2-1 (IEC) przewody zasilania do 48V.

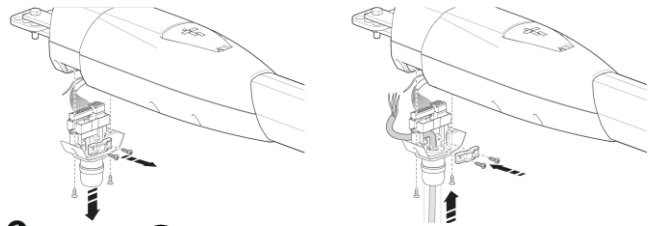
(3) patrz do instrukcji urządzenia.

Jeżeli długość przewodów różni się od wartości podanych w tabeli, należy określić ich przekrój na podstawie rzeczywistego poboru prądu podłączonych urządzeń oraz zgodnie z zaleceniami normy CEI EN 60204-1.

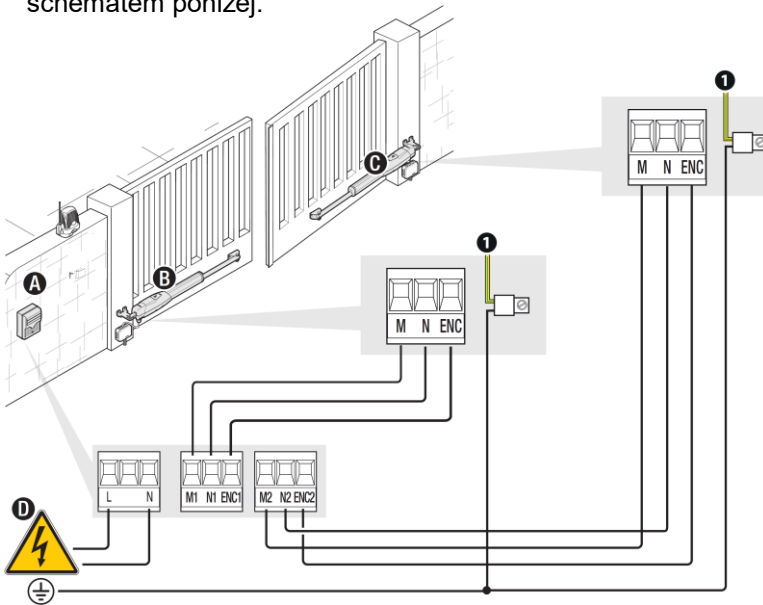
Dla połączeń równoległych urządzeń na tej samej linii należy zmodyfikować przekrój przewodów podanych w tabelce powyżej z uwzględnieniem faktycznych wartości pobieranego prądu i długości przewodu. W sprawie połączenia produktów nieobjętych niniejszymi instrukcjami należy posłużyć się załączoną do nich dokumentacją techniczną.

Podłączenie napędów ATS i fotokomórek DIR do centrali ZL65.

Przed rozpoczęciem prac należy odłączyć zasilanie sieciowe oraz opcjonalne zasilanie awaryjne. zdjąć pokrywę komory podłączeniowej, wprowadzić przewód przez dławicę i podłączyć napęd zgodnie ze schematem poniżej.

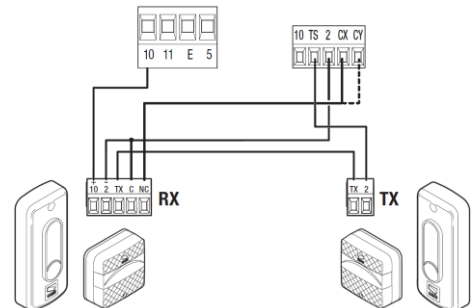
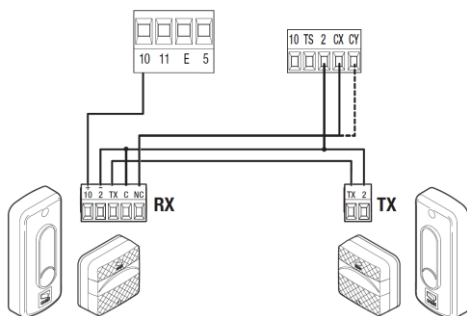


- A** Centrala ZL65
- B** Napęd M1 z późnieniem fazy otwierania.
- C** Napęd M2 z opóźnieniem fazy zamykania.
- D** Zasilanie sieciowe 230V AC 50-60 Hz.
- 1** P_E - przewód ochronny – uziemienie.



Podłączenie fotokomórek DIR / DELTA S z funkcją testu - Patrz [F5]

Podłączenie fotokomórek DIR / DELTA S



Dla wejścia Cx wybrać funkcje w F2.
Dla wejścia Cy wybrać funkcje w F3.

Ustawianie położenia krańcowych

- A** Regulacja położenia krańcowego otwarcia F_A . Obracając śrubę regulacyjną A zgodnie z kierunkiem strzałki zwiększamy skok ramienia w kierunku otwierania.

Zakres działania F_A :

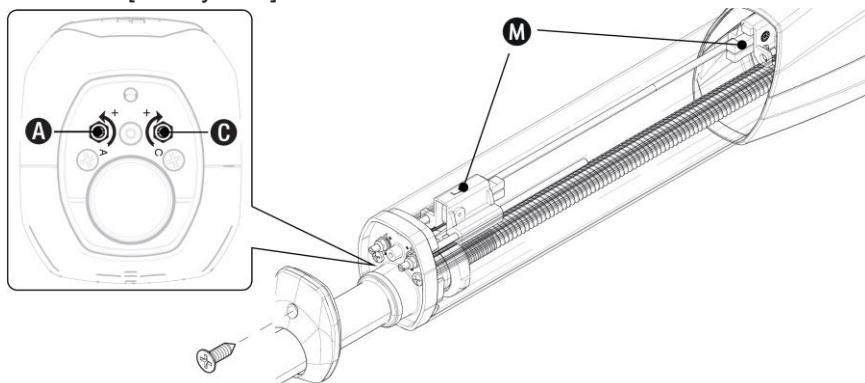
- dla ATS30DCS $905 \leq E \leq 986$ (E – odległość osi montażowych napędu w pozycji krańcowej F_A).
- dla ATS50DGS $1005 \leq E \leq 1090$ (E – odległość osi montażowych napędu w pozycji krańcowej F_A).

- C** Regulacja położenia krańcowego zamknięcia. Obracając śrubę regulacyjną C zgodnie z kierunkiem strzałki zwiększamy skok ramienia w kierunku zamykania.

Zakres działania F_c :

- dla ATS30DCS $1210 \leq F \leq 1305$ (F – odległość osi montażowych napędu w pozycji krańcowej F_c).
- dla ATS50DGS $1435 \leq F \leq 1520$ (F – odległość osi montażowych napędu w pozycji krańcowej F_c).

- M** Mikrowyłączniki krańcowe [elektryczne].



Mikrowyłączniki fabrycznie są ustawione na końcu ich skoku.

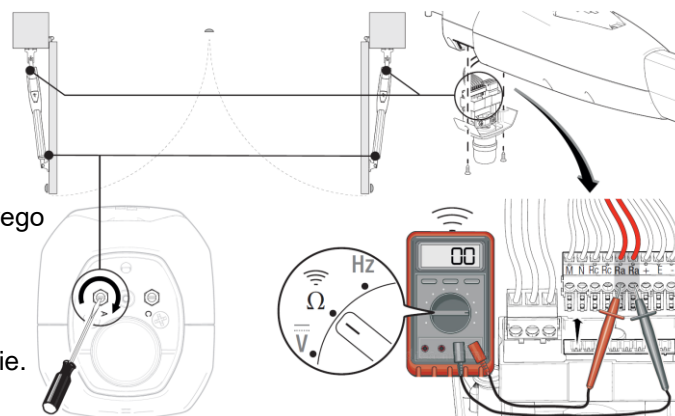
Aby przesunąć mikrowyłącznik w jednym lub drugim kierunku o 10 mm, należy przykręcić śrubę regulacyjną 20 razy

USTAWIANIE POŁOŻANIA KRAŃCOWEGO OTWARCIA

Czynności te należy wykonać na obu napędach.
 Wyspręglić napędy.
 Otworzyć ręcznie skrzydło dożądanego położenia.
 Odłączyć 9-pinową listwę zaciskową.
 Podłączyć multimetr ustawiony na sprawdzanie ciągłości do zacisków Ra-Ra (styk NC), multimetr wyda sygnał dźwiękowy.
 Obracać drążek (A) w PRAWO w celu określenia punktu krańcowego otwarcia, aż do momentu, gdy styk Ra-Ra zostanie otwarty, a sygnał multimetra ustanie.

Aby zwiększyć kąt otwarcia, multimetr ponownie wyda sygnał dźwiękowy, obracać drążek w LEWO, aż sygnał multimetra ustanie.

Aby zmniejszyć kąt otwarcia, multimetr ponownie wyda sygnał dźwiękowy, obracać drążek w PRAWO, aż sygnał multimetra ustanie.

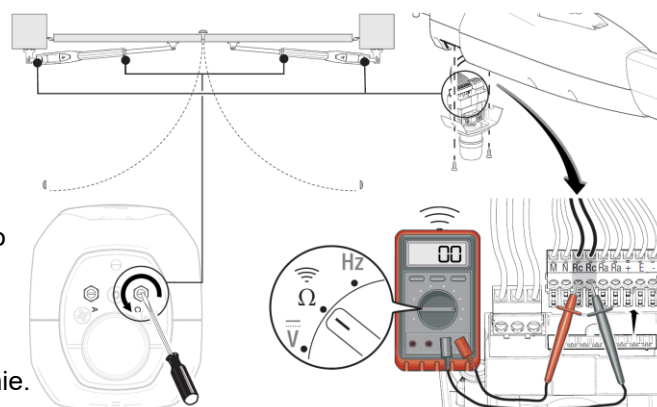


USTAWIANIE POŁOŻANIA KRAŃCOWEGO ZAMKNIĘCIA

Czynności te należy wykonać na obu napędach.
 Wyspręglić napędy.
 Zamknąć ręcznie skrzydło dożądanego położenia.
 Odłączyć 9-pinową listwę zaciskową.
 Podłączyć multimetr ustawiony na sprawdzanie ciągłości do zacisków Rc-Rc (styk NC), multimetr wyda sygnał dźwiękowy.
 Obracać drążek (C) w LEWO w celu określenia punktu krańcowego zamyknięcia, aż do momentu, gdy styk Rc-Rc zostanie otwarty, a sygnał multimetra ustanie.

Aby zmniejszyć kąt zamknięcia, multimetr ponownie wyda sygnał dźwiękowy, obracać drążek w PRAWO, aż sygnał multimetra ustanie.

Aby zwiększyć kąt zamknięcia, multimetr ponownie wyda sygnał dźwiękowy, obracać drążek w LEWO, aż sygnał multimetra ustanie.



5. Ustawienie wybranych funkcji

F1 wybrać funkcje 1=STOP dla przycisku podłączonego do wej. 1-2.

Jeżeli wej. 1-2 jest nieużywane ustawić 0 (ustawienie domyślne).

***F2** wybrać funkcje dla fotokomórek podłączonych do wej. Cx-2: 1=C1 / 2=C2 / 3=C3 / 4=C4 / 7=C7 / 8=C8.

Jeżeli wej. Cx-2 jest nieużywane ustawić 0 (ustawienie domyślne).

F3 wybrać funkcje dla fotokomórek podłączonych do wej. Cy-2: 1=C1 / 2=C2 / 3=C3 / 4=C4 / 7=C7 / 8=C8.

Jeżeli wej. Cy-2 jest nieużywane ustawić 0 (ustawienie domyślne).

<C1> PONOWNE OTWARCIE W FAZIE ZAMYKANIA Wykrycie przeszkody przez urządzenie bezpieczeństwa fazy zamykania, spowoduje odwrócenie kierunku ruchu skrzydeł i całkowite otwarcie bramy. Bramę można zamknąć, gdy urządzenie bezpieczeństwa nie wykrywa przeszkody;

<C2> PONOWNE ZAMKNIĘCIE W FAZIE OTWIERANIA Wykrycie przeszkody przez urządzenie bezpieczeństwa fazy otwierania, spowoduje odwrócenie kierunku ruchu skrzydeł i całkowite zamknięcie bramy. Bramę można otworzyć, gdy urządzenie bezpieczeństwa nie wykrywa przeszkody;

<C3> ZATRZYMANIE Wykrycie przeszkody przez urządzenie bezpieczeństwa fazy otwierania lub zamykania, spowoduje zatrzymanie ruchu skrzydeł. Aby ponownie wznowić ruch skrzydeł bramy, należy usunąć przeszkodę i posłużyć się przyciskiem lub pilotem. Gdy jest uruchomiona funkcja automatycznego zamykania, to ruch skrzydeł bramy wznowi się samoczynnie w kierunku zamykania po usunięciu przeszkody i upływie czasu A.C.T. Bramę można otworzyć lub zamknąć, gdy urządzenie bezpieczeństwa nie wykrywa przeszkody. Funkcja C3 jest dostępna, gdy jest włączone ACT;

<C4> WSTRZYMANIE Wykrycie przeszkody przez urządzenie bezpieczeństwa fazy otwierania lub zamykania, spowoduje wstrzymanie ruchu skrzydeł. Po usunięciu przeszkody skrzydła bramy automatycznie wznowiają ruch w celu zakończenia początkowego polecenia (otwierania lub zamykania). Bramę można otworzyć lub zamknąć, gdy urządzenie bezpieczeństwa nie wykrywa przeszkody;

<C7> PONOWNE OTWARCIE W FAZIE ZAMYKANIA Wykrycie przeszkody przez urządzenie bezpieczeństwa fazy otwierania, spowoduje odwrócenie kierunku ruchu skrzydeł i całkowite zamknięcie bramy. Bramę można otworzyć, gdy urządzenie bezpieczeństwa nie wykrywa przeszkody (funkcja dla listwy bezpieczeństwa);

<C8> PONOWNE ZAMKNIĘCIE W FAZIE OTWIERANIA Wykrycie przeszkody przez urządzenie bezpieczeństwa fazy otwierania, spowoduje odwrócenie kierunku ruchu skrzydeł i całkowite zamknięcie bramy. Bramę można otworzyć, gdy urządzenie bezpieczeństwa nie wykrywa przeszkody (funkcja dla listwy bezpieczeństwa).

F7 wybrać polecenie 0= rewersyjne (zwrotne, otwórz-zamknij) / 1= sekwencyjne (otwórz-stop-zamknij) dla przycisku podłączonego do wej. 7-2. **Jeżeli wej. 2-7 jest nieużywane to pominąć F7.**

F8 wybrać polecenie funkcji furtki 0= otwieranie i zamykanie M2 / 1= częściowe otwarcie M2 dla przycisku podłączonego do wej. 3P-2. **Jeżeli wej. 3P-2 jest nieużywane to pominąć F8.**

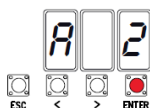
***F46** wybrać liczbę napędów (skrzydeł) **0=M1+M2 (ustawienie domyślne)** / 1=M2 (brama jednoskrzydłowa).

6. Kalibracja (wykonać po mechanicznym ustawieniu zakresu ruchu skrzydeł bramy).

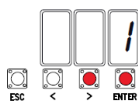
***A1** Wybrać typ napędów

1= SWN20 [AXI do 2m]-SWN24 [AXI do 2,5m] (ustaw. domyślne) / 2=FA7024CB (FAST) / 3=AXO / 4=ATS.

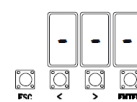
***A2** Wykonać test napędów.



Wybrać A2
Nacisnąć ENTER,
aby potwierdzić.



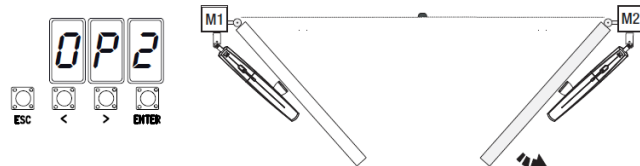
Wybrać 1 i nacisnąć
ENTER, aby potwierdzić
test napędów.



Pojawią się znaki [---]
w oczekiwaniu
na polecenie.

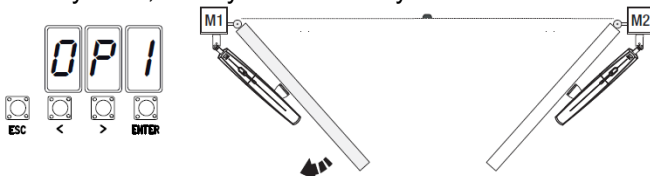
Trzymać wciśnięty przycisk wskazany strzałką > i sprawdzić, czy skrzydło poruszane drugim napędem (M2) dokonało ruchu w kierunku otwierania.

Jeżeli skrzydło wykonuje ruch zamykania, należy odwrócić fazy silnika.





Dokonać tej samej procedury przyciskiem wskazanym strzałką <, aby skontrolować skrzydło poruszane pierwszym napędem (M1).

Jeżeli skrzydło wykonuje ruch zamykania, należy odwrócić fazy silnika.

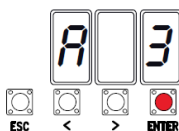


A3 Wykonać kalibrację ruchu skrzydła bramy.

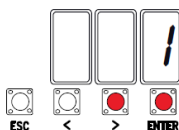
 Przed przystąpieniem do kalibracji ruchu ustawić bramę w połowie ruchu i skontrolować, czy strefa ruchu jest wolna od przeszkód oraz sprawdzić, czy są obecne mechaniczne ograniczniki położenia krańcowych przy zamykaniu i przy otwieraniu.

 Montaż mechanicznych ograniczników położenia krańcowych (odbojów) jest obowiązkowy. Ważne! Podczas kalibracji wszystkie urządzenia zabezpieczające będą wyłączone.

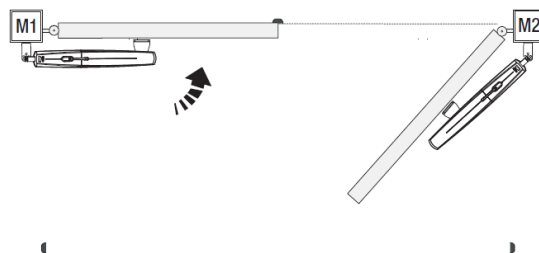
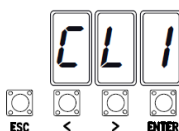
Wybrać funkcję A 3.
Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić.



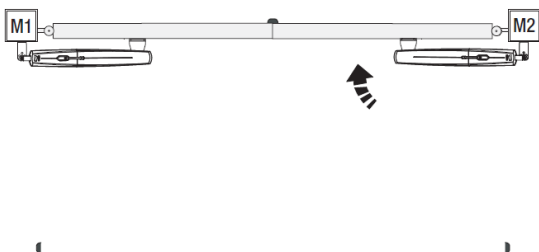
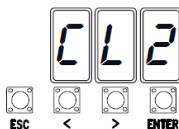
Wybrać 1 i nacisnąć ENTER, aby potwierdzić automatyczną kalibrację ruchu.



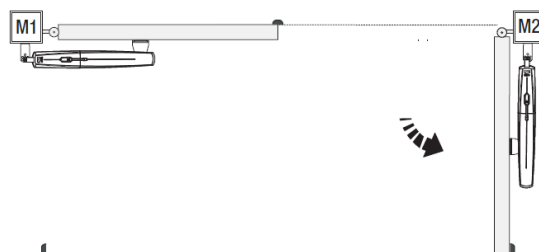
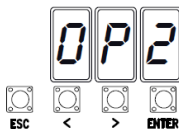
Skrzydło poruszane przez pierwszy napęd wykona ruch zamknięcia, aż do osiągnięcia położenia krańcowego...



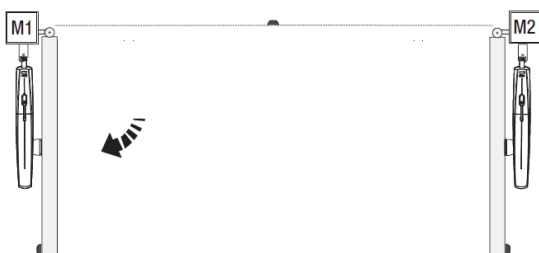
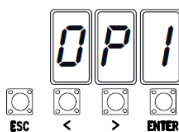
... następnie skrzydło poruszane przez drugi napęd wykona ten sam ruch...



... następnie skrzydło poruszane przez drugi napęd dokona ruchu otwierania, aż do osiągnięcia położenia krańcowego...



... skrzydło poruszane przez pierwszy napęd wykona ten sam ruch.



A4 Przywrócenie ustawień domyślnych MENU F.

Ta funkcja przywraca ustawienia domyślne MENU F i usuwa kalibrację ruchu skrzydła.
Ta funkcja nie usuwa kodów (użytkowników) z dekodera.

Wybrać A4
Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić.
Wybrać [ON]
...pojawi się napis CLr potwierdzający przywrócenie wszystkich ustawieni MENU F do domyślnych.

7. Kodowanie dekodera

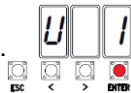
***U1** dodawanie użytkownika do dekodera (radiowego, klawiatury i czytnika kart zbliżeniowych). Można ustawić typ komendę 1= rewersyjny (zwrotny, otwórz-zamknij) / 2= sekwencyjny (otwórz-stop-zamknij) / 3= OTWÓRZ / 4= rewersyjna tylko dla skrzydła M2 (funkcja furtki, otwórz-zamknij M2).

Do gniazda AF wpiąć kartę częstotliwości:
- AF43S (piloty TOP/TAM/ATOM, f=433,92MHz);
- AF868 (piloty TOP/ATOMO, f=868,35MHz);
- AF43SP¹ (piloty SPACE SP2 i SP4).

¹Stosując sterowanie radiowe SPACE należy zakodować przynajmniej jednego pilota do karty AF43SP zgodnie z instrukcją AF43SPv1.2-807041, która jest do niej dołączona.

Do gniazda R700/R800 wpiąć interfejs:
- R700 (czytnik kart zbliżeniowych SELR1NDG/ SELR2NDG);
- R800 (klawiatura kodowa SELT1NDG/ SELT2NDG).

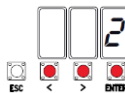
Wybrać U1.
Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić.



Wybrać typ komendy od, 1 do 4, która ma być przydzielona użytkownikowi.

Dostępne komendy:

- REWERSYJNA (zwrotna, otwórz-zamknij) = 1
- SEKWENCYJNA (otwórz-stop-zamknij) = 2
- OTWÓRZ = 3
- REWERSYJNA M2 (funkcja furtki, otwórz-zamknij M2) = 4



Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić...

...będzie migał numer użytkownika (od 1 do 25) przydzielony do komendy przez klikasekund. W tym czasie należy wygenerować kod pilotem lub innym urządzeniem sterującym (np. klawiaturą kodową, kartą zbliżeniową). Po zapisaniu kodu numer użytkownika przestaje migać.

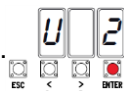


Jeżeli nie można dodać nadajnika, to należy sprawdzić ustawienia w funkcji U4

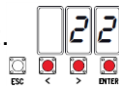


U2 usuwanie pojedynczego kodu (użytkownika).

Wybrać U2.
Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić.



Wybrać numer użytkownika, który ma być usunięty, np. nr 22.
Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić...



... pojawi się napis CLr potwierdzający usunięcie użytkownika.



U3 usunięcie wszystkich użytkowników (formatowanie pamięci dekodera).

Wybrać U3
Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić.
Wybrać [ON]
...pojawi się napis CLr potwierdzający usunięcie wszystkich użytkowników.

U4 Wybrać typ kodu radiowego, który ma być dekodowany 1= wszystkie typ (ustawienie domyślne) / 2= Rolling Cod (ATOMO) / 3= TWIN

Nr	Opis użytkownika	Komenda
1-		
2-		
3-		
4-		
5-		
6-		
7-		
8-		
9-		
10-		
11-		
12-		
13-		
14-		
15-		
16-		
17-		
18-		
19-		
20-		
21-		
22-		
23-		
24-		
25-		

8. Regulacja czasów

F19 regulacja czasu automatycznego zamykania (ACT) od 1" do 180".

0= wyłączenie ACT (ustawienie domyślne).

F20 regulacja czasu automatycznego zamykania furtki (ACT_3P) od 1" do 180".

0= wyłączenie ACT_3P (ustawienie domyślne).

F23 regulacja czasu opóźnienia M1 w fazie otwierania do 0" do 10". **2= 2" (ustawienie domyślne).**

F24 regulacja czasu opóźnienia M2 w fazie zamykania od 0" do 25" **5= 5" (ustawienie domyślne).**

9. Regulacja parametrów ruchu skrzydeł bramy

Regulacja prędkości

F28 regulacja prędkości ruchu od 60% do 100%.

F30 regulacja prędkości spowolnienia (hamowania) od 10% do 60%.

F33 regulacja prędkości kalibracji od 20% do 60%.

Regulacja strefy hamowania i przeciążenia wyłączenia skrzydła M1*

F37 regulacja strefy **hamowania**² M1 w końcowej fazie **otwierania** od 1% do 60%.

F38 regulacja strefy **hamowania**² M1 w końcowej fazie **zamykania** od 1% do 60%.

F39 regulacja strefy **przeciążenie=wyłączenie**³ napędu M1 w fazie **otwierania** od 1% do 10%.

F40 regulacja strefy **przeciążenie=wyłączenie**³ napędu M1 w fazie **zamykania** od 1% do 10%.

Regulacja strefy hamowania i przeciążenia wyłączenia skrzydła M2*

F41 regulacja strefy **hamowania**² M2 w końcowej fazie **otwierania** od 1% do 60%.

F42 regulacja strefy **hamowania**² M2 w końcowej fazie **zamykania** od 1% do 60%.

F43 regulacja strefy **przeciążenie=wyłączenie**³ napędu M2 w fazie **otwierania** od 1% do 10%.

F44 regulacja strefy **przeciążenie=wyłączenie**³ napędu M2 w fazie **zamykania** od 1% do 10%.

Strefa przed końcem fazy otwierania lub zamykania wyrażona jest w procentach w stosunku do pełnego ruchu.

² Strefę hamowania ustawić procent tak, aby uzyskać minimalną odległość krawędzi skrzydła od ogranicznika mechanicznego (odboju) powyżej 600 mm.

³ Strefę przeciążenie=wyłączenie ustawić procent tak, aby uzyskać maksymalną odległość krawędzi skrzydła od ogranicznika mechanicznego (odboju) poniżej 50 mm.

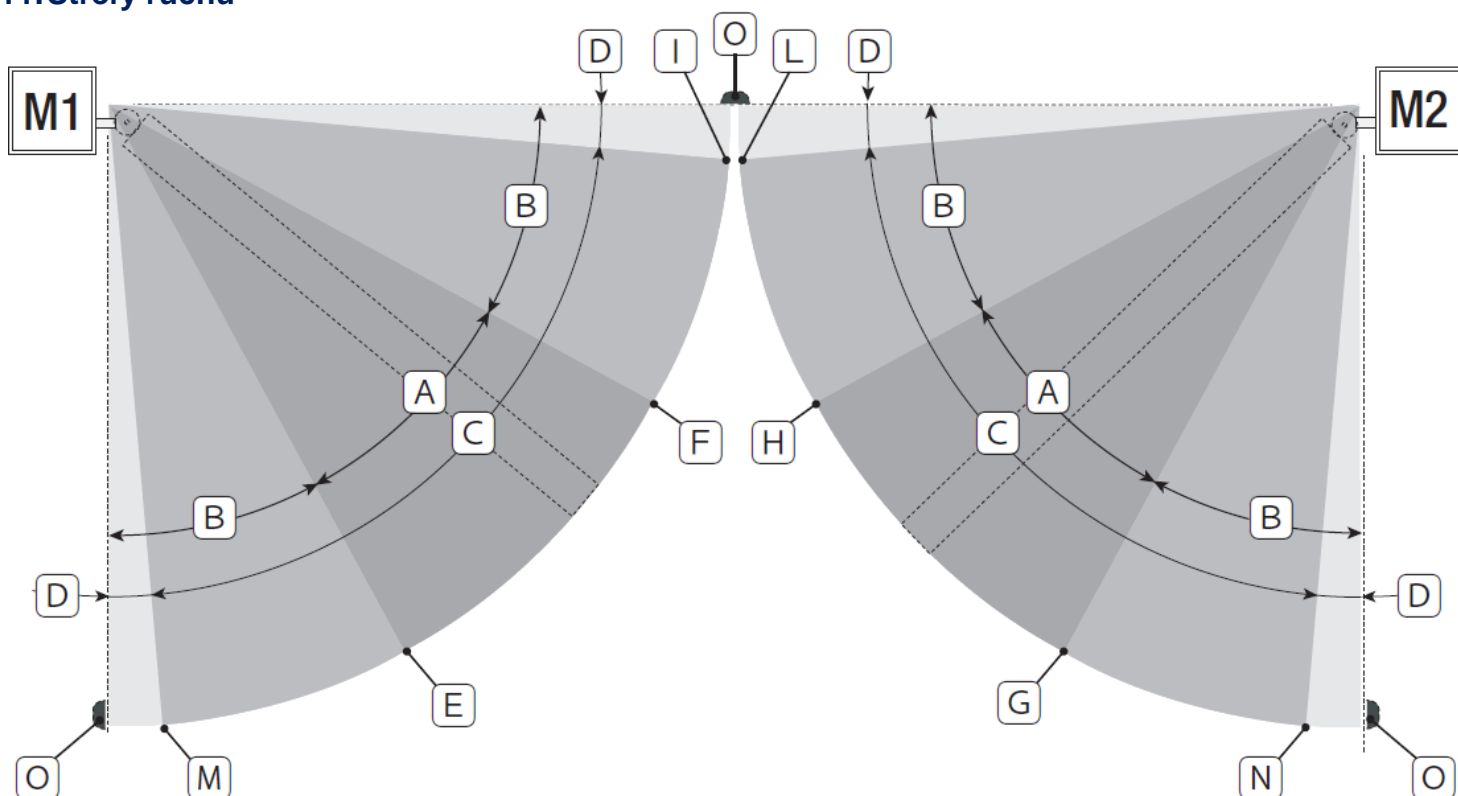
10. Regulacja czujnika przeciążenia

***F34** regulacja czujnika przeciążenia dla fazy ruchu od 10% (siła minimalna) do 100% (siła maksymalna).

***F35** regulacja czujnika przeciążenia dla strefy hamowania od 10% (siła minimalna) do 100% (siła maksymalna).

Regulacje czujnika przeciążenia należy wykonać po zakończeniu regulacji parametrów ruchu skrzydła bramy. Maksymalną siłę generowaną przez poruszające się skrzydła bramy w strefy ruchu i hamowania oraz strefy przeciążenie=wyłączenie należy ustawić zgodnie z normami EN 12445 i EN 12453.

11. Strefy ruchu



Strefy ruchu i początkowe punkty hamowania oraz strefy przeciążenie=wyłączenie zostały przetestowane zgodnie z wymogami Normom Technicznych EN 12445 i EN 12453 dotyczących maksymalnej siły generowanej przez poruszające się skrzydła.

Strefy ruch skrzydeł

A = Normalna prędkość, strefa ruch [F28]

B* = Obniżona prędkość, strefa hamowania [F30]

C = Strefa, w której przeciążenie powoduje odwrócenie kierunku ruchu skrzydeł bramy.

D** = Strefa, w której przeciążenie powoduje wyłączenie napędu (zakończenie fazy ruchu)

E* = Punkt początkowy strefy hamowania napędu M1 w końcowej fazie otwierania [F37]

F* = Punkt początkowy strefy hamowania napędu M1 w końcowej fazie zamykania [F38]

G* = Punkt początkowy strefy hamowania napędu M2 w końcowej fazie otwierania [F41]

H* = Punkt początkowy strefy hamowania napędu M2 w końcowej fazie zamykania [F42]

I** = Punkt początkowy strefy przeciążenie=wyłączenie napędu M1 w fazie zamykania [F40]

L** = Punkt początkowy strefy przeciążenie=wyłączenie napędu M2 w fazie zamykania [F44]

M** = Punkt początkowy strefy przeciążenie=wyłączenie napędu M1 w fazie otwierania [F39]

N** = Punkt początkowy strefy przeciążenie=wyłączenie napędu M2 w fazie otwierania [F43]

O = Mechaniczne ograniczniki ruchu skrzydeł bramy (odboje), które ustalają położenia krańcowe

* Strefę hamowania ustawić procent korzystając z funkcji F37 [M1 faza otwierania], F38 [M1 faza zamykania], F41 [M2 faza otwierania], F42 [M2 faza zamykania] tak, aby uzyskać minimalną odległość krawędzi skrzydła od ogranicznika mechanicznego (odboju) powyżej 600 mm.

** Strefę przeciążenie=wyłączenie ustawić procent korzystając z funkcji F39 [M1 faza otwierania], F40 [M1 faza zamykania], F43 [M2 faza otwierania], F44 [M2 faza zamykania] tak, aby uzyskać maksymalną odległość krawędzi skrzydła od ogranicznika mechanicznego (odboju) poniżej 50 mm.